

**NVIDIA 社製 Jetson Nano を搭載した JetBot Mega 発売**

～ JetBot プロジェクトを応用した可搬重量約 40kg の大型二輪駆動台車ロボット ～

ヴイストーン株式会社(本社:大阪府大阪市、代表取締役:大和信夫)は、NVIDIA 社製 Jetson Nano を搭載した二輪駆動台車ロボット「JetBot Mega(ジェットボット メガ)」を発売します。

**JetBot Mega**

(仕様や外観は変更となる場合があります)

**■主な特徴**

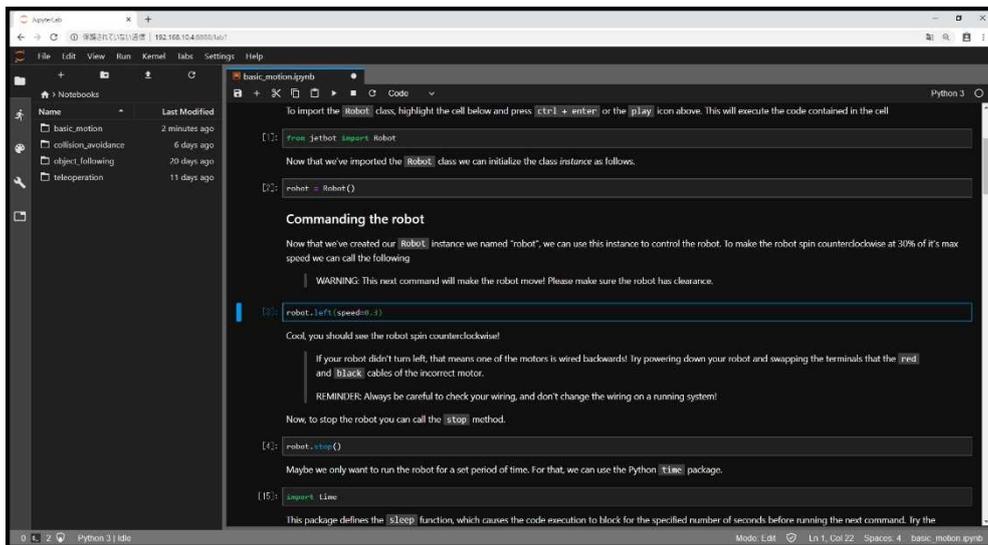
JetBot Mega は、可搬重量約 40kg の研究開発用台車ロボット「メガローバー」をベース筐体とし、NVIDIA 社の提唱する JetBot プロジェクトを応用した二輪駆動の台車ロボットです。可搬重量 40kg のメガローバーの筐体と、Jetson Nano モジュールの強力な GPU 処理能力を組み合わせることができます。

ディープラーニングを用いた物体認識などもこなす高度な処理能力を、Web ブラウザベースの開発・解析ツールである Jupyter Notebook で活用できるなど、JetBot プロジェクトの先進性をそのままに、大型台車ロボットの走破能力・可搬性能を加えました。JetBot Mega を利用することで、JetBot プロジェクトを単純な学びのツールのみならず、具体的な用途を見据えた研究・開発プロジェクトへとステップアップさせることができます。

本製品は、2019年12月18日(水)～12月22日(日)の間、2019国際ロボット展のヴイストーン株式会社ブースにて展示いたします。小間番号:S3-07(共同出展:i-RooBO Network Forum 内)。

## (1) 強力な GPU を活用したプロジェクトを容易に開発可能

JetBot Mega に搭載されている Jetson Nano では、通常の CPU に加え強力な GPU が利用可能です。NVIDIA 社の提唱する JetBot プロジェクトではこの演算能力を生かし、ディープラーニングを用いた物体認識など、現代的なコンピューティングを手軽に学習、実装することができます。JetBot Mega では、JetBot プロジェクトで用いられている Web ブラウザベースのプログラム環境 Jupyter Notebook や、公式のサンプルソースなども利用できるため、いわゆるモダン AI と呼ばれる技術を体感、実装する用途に適しています。



Jupyter Notebook でのプログラム作成画面例

## (2) 二輪駆動の大型台車ロボットで、実用を見据えた開発に対応

JetBot Mega では、メガローバーシリーズとして好評発売中の車体を採用しました。可搬重量は約 40kg、最高速度は 1.4m/s で、JetBot プロジェクトとしては極めて大型の筐体であることが特徴です。また、二輪独立制御により、前後左右方向にスムーズに移動できるほか、静粛性や耐久性にも優れています。

Jetson Nano の GPU による処理結果をこの大型ロボットに反映可能なため、単純なプログラミングの学習用にとどまらず、実用を見据えた本格的な開発にも対応可能です。また、バッテリーによる無負荷時の稼働時間は約 30 時間で、必要十分な可用性を備えています。

また、メガローバーの特徴であるエンコーダ値の読み取りにも対応しているため、JetBot として速度制御を行うことも可能です。大型ロボットであるがゆえに求められる緻密な制御にも、十分に対応できます。

(※) バッテリー駆動時間については、Jetson Nano を用いない場合の、標準的な環境下での設計値です。実用の状況によって、バッテリー駆動時間は大きく異なります。

## (3) 専用の無線コントローラーで簡単操作

本製品に付属するゲームパッド型無線コントローラー「VS-C3」を使えば、PC 等を接続しなくても、JetBot Mega を無線操縦することができます。なお、本機能は Jetson Nano ではなく制御基板の VS-WRC051 への接続となりますので、VS-C3 の信号を Jetson Nano で認識できるものではありません。

## ■販売について

ヴァイストーン株式会社の公式 Web ショップにてご注文を受け付けます。本製品は受注生産品です。

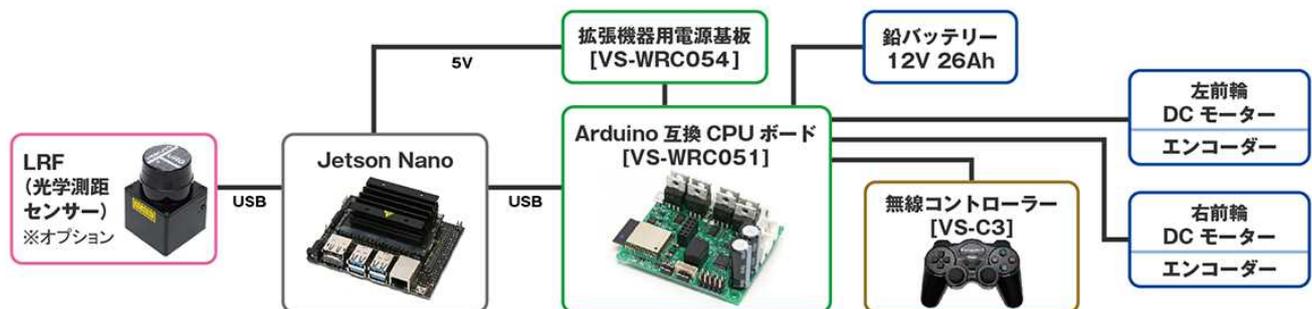
・JetBot Mega : オープン価格

製品ページ: <https://www.vstone.co.jp/products/wheelrobot/>

・JetBot Mega 用 LRF オプション / 1 式: 100,000 円(税別)

機体周囲の障害物等を検知する LRF を取り付ける注文時オプションです。

## ■構成図



**■本体仕様**

サイズ	W396 × D353 × H166 (mm)
積載重量	約 40kg
本体材質	アルミニウム
バッテリー	12V シール鉛バッテリー 312Wh
駆動方式	二輪駆動、後部キャスト ×1
タイヤ直径	152mm
モーター	DC モーター 40W × 2
回転検出	エンコーダー
最高速度(実測値)	1.4m/s
制御基板	VS-WRC051
付属品	充電器、無線操縦セット
注文時オプション	レーザレンジファインダー

(※) 本製品は屋内専用です。屋外での使用は想定しておりません。  
また、製品の仕様は予告なく変更となる場合があります

**■本件に関するお問い合わせ先****ヴイストーン株式会社**

〒555-0012 大阪府大阪市西淀川区御幣島 2-15-28

E-mail: [infodesk@vstone.co.jp](mailto:infodesk@vstone.co.jp)

<https://www.vstone.co.jp/>

Arduino は、Arduino AG の登録商標です。

NVIDIA、NVIDIA のロゴ、Jetson は、米国または他国の NVIDIA Corporation の商標または登録商標です。  
その他、記載されている製品名などの固有名詞は、一般に各社の商標または登録商標です。