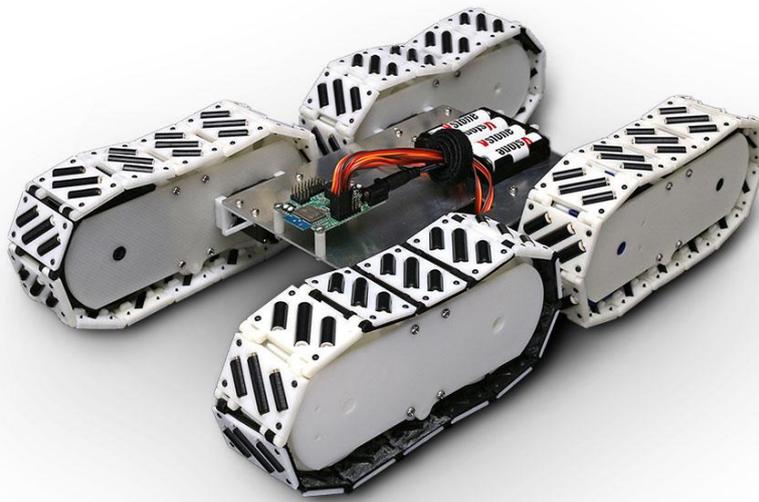


## 全方向へ移動可能な メカナムクローラー を試作 ～ 無限軌道の構造とメカナムホイールとを組み合わせた機構の実現を模索 ～

ヴイストーン株式会社(本社:大阪府大阪市、代表取締役:大和信夫)は、無限軌道の構造にメカナムホイールの機構を組み合わせた「メカナムクローラー」を試作しました。



メカナムクローラー試作品

### ■試作の背景

全方向へ移動が可能なメカナムホイール機構については、シンプルな制御で自由な移動を実現することが可能なため、自律制御台車などに広く用いられています。一方、悪路の走行などには適しておらず、メカナムホイールを使用した台車の弱点となっています。

今回試作したメカナムクローラーは、様々な路面状況に適応しやすい無限軌道(クローラー構造)とメカナムホイールとを融合させた車輪構造を持っています。これにより、従来のメカナムホイール搭載台車よりも、より広範囲な路面状況に対応できることが見込まれるほか、無限軌道の車輪でありながら、「真横移動」などのメカナムホイールに特有の移動を行うことが可能となりました。

今回の試作は基礎原理の確認と実証を目的としており、本格的な実用に向けては、解決すべき課題が多数存在します。弊社におきましては、このような基礎的な試作、技術開発を今後も継続し、研究開発用台車ロボットや学習用ロボット教材のさらなる改善、また全く新しいセグメントの製品開発など、様々な可能性を見据えながら、具体的な製品化や製品への応用について挑戦を続けて参ります。

## ■試作品に関する動画

3Dプリンターを駆使して全方位移動無限軌道を作ってみた

<https://www.youtube.com/watch?v=VM578wb0HcA>



## ■仕様

設計サイズ	W420 × D250 × H95(mm)
バッテリー	単三形ニッケル水素バッテリー × 4
制御基板	V-duino
搭載モーター	無限回転サーボモーター × 4

## ■本件に関するお問い合わせ先

ヴァイストーン株式会社

〒555-0012 大阪府大阪市西淀川区御幣島 2-15-28

E-mail: [infodesk@vstone.co.jp](mailto:infodesk@vstone.co.jp)

<https://www.vstone.co.jp/>