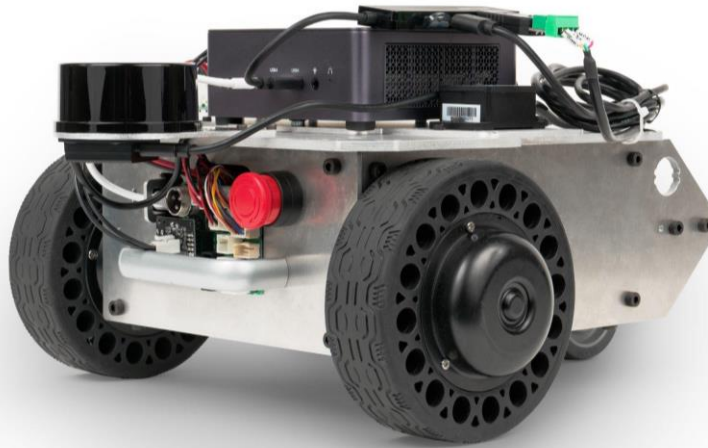


## 台車ロボット用 @mobi対応ハードウェアセット 発売 ～ 高性能な自律走行ソフトウェアパッケージを手軽に導入可能 ～

ヴイストーン株式会社(本社:大阪府大阪市、代表取締役:大和信夫)は、パナソニックアドバンステクノロジー株式会社が開発する自律移動ロボット向けソフトウェアパッケージ「@mobi(アトモビ)」に対応した、台車ロボット用のハードウェアセットを発売します。



台車ロボット用 @mobi対応ハードウェアセット  
(研究開発用台車ロボット本体は別売)

### ■主な特徴

@mobi対応ハードウェアセットは、台車ロボットにおいて高度な自律走行機能を実現するソフトウェアパッケージ「@mobi(アトモビ)」に対応した、専用ハードウェアのセットです。@mobiの開発元であるパナソニックアドバンステクノロジー株式会社と共同開発しており、手軽かつ確実に導入することが可能です。

ROSなどを活用した汎用の環境で台車ロボットの高精度な自律走行を実現する場合、個々のハードウェア特性などに合わせた最適化が必要となり、導入のためのハードルとなりがちです。本製品と共に@mobiを使用する場合、専用に調整されたハードウェアとして一括導入が可能のため、「導入時のコスト低減」と「導入後の精度向上」の両面に対して大きな効果が期待できます。

ヴイストーン株式会社では、本オプションの発売を通じてロボット技術の研究・開発分野にいつそう貢献すると共に、現場環境への実装や実運用など、次のフェーズへのステップアップも強力に後押ししてまいります。

なお、本製品は弊社製研究開発用台車ロボットの本体ご購入時の専用オプションとして販売します。本製品のみでの販売は実施しておらず、対応する研究開発用台車ロボット本体との同時ご購入のみを想定しています(すでに対応する研究開発用台車ロボット本体をお持ちの場合、弊社営業担当にご相談ください)。

また、@mobiのソフトウェアパッケージも別途ご購入が必要です(弊社よりご案内いたします)。

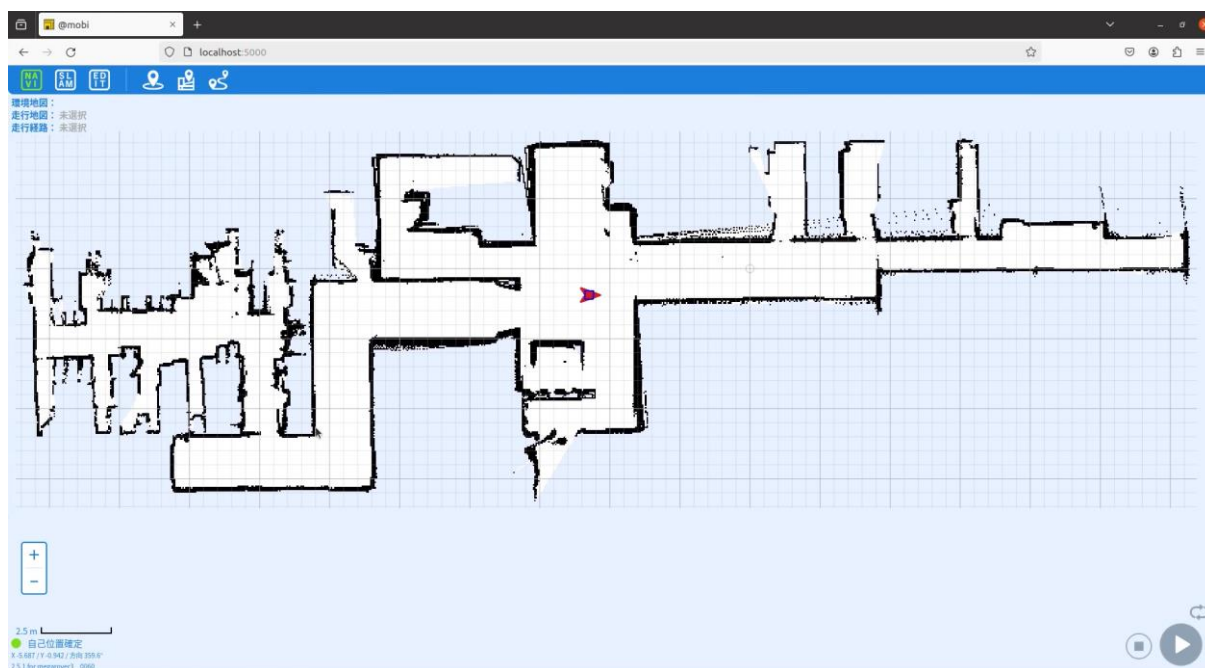
## (1) 高度な自律移動機能を容易かつ柔軟に導入可能

@mobiは、パナソニックアドバンステクノロジー株式会社が開発する自律移動ロボットのためのソフトウェアパッケージです。今回発売した@mobi対応ハードウェアセットは、@mobiを安価かつ手軽に導入することができる、動作確認済みハードウェアです。

@mobiを弊社製研究開発用台車ロボット「メガローバーVer.3.0」「メカナムローバーVer.3.0」に導入することで、高度な専門知識がなくても、環境地図の作成や経路の設定、経路に沿った自律移動を行うことが可能です。パナソニックアドバンステクノロジー社が独自に開発した高性能なSLAM、自律移動機能が搭載されており、台車ロボットを安定的に、かつ高い精度で目的地に走行させることができます。

@mobiの各機能はブラウザ上のGUIまたは、APIを使って利用することができます。同一ネットワーク内であれば、PCのみならずスマートフォン等でも台車ロボットを操作できますので、多様な作業環境に対応することが可能です。また、@mobiはROS (ROS 1) 環境で動作するため、ユーザー独自の機能との連携などが行いやすく、研究開発用大型台車シリーズの特徴である高いカスタマイズ性を損なうことなく導入することが可能です。

@mobi対応ハードウェアセットについては、現時点では「メガローバーVer.3.0」と「メカナムローバーVer.3.0」に対応していますが、これら以外の研究開発用台車ロボットへの搭載をご検討の場合、弊社までご相談ください。



@mobi画面例

※ @mobiは、パナソニックアドバンステクノロジー株式会社の登録商標です。

## (2) @mobi独自の高度な機能が使用可能

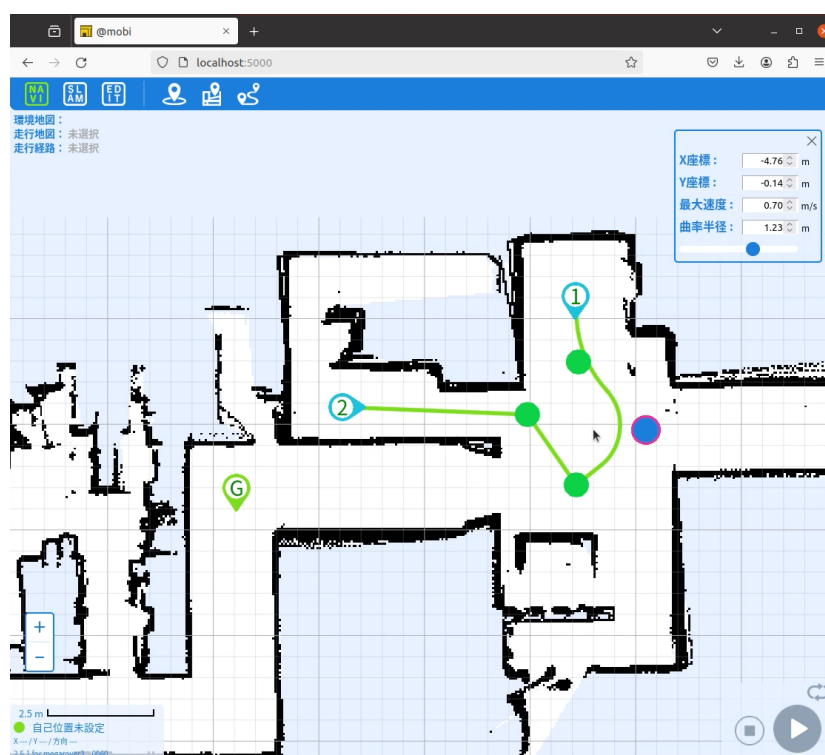
@mobiには、以下に代表される様々な機能が搭載されています。本製品と合わせて@mobiを導入することで、台車ロボットの機能を大きく拡張することが可能です。

### ●独自の高精度LiDAR-SLAM

静止時5mm、動作時10mmの精度(※ 実際の精度は、環境やセンサー等の条件により変化します)を誇る高精度なSLAM技術を搭載しており、台車ロボットの標準サンプルとして提供しているgmappingを用いたSLAMよりも高い精度で、破綻しない地図の作成を安定的に行うことが可能です。

### ●経路設定とその追従

ブラウザ上で利用可能なGUIを用いて、ゴール位置と複数の経由点を設定し、それらを結ぶ経路を作ることができます。その後、走行開始ボタンをクリックするだけで、設定した経路に沿って台車ロボットを走行させることが可能です。また、リアルタイムの障害物検知に対応しており、経路上に人や物体が存在した場合は自動的に一時停止し、別の経路を自動で生成して走行を再開することも可能です。



経路設定画面例

### ●高いカスタマイズ性

@mobiはROS Noetic環境上で動作するソフトウェアです。台車ロボットの制御もROSメッセージをパブリッシュすることで行われているため、ユーザーがROSで開発している場合は、その機能の一部として@mobiを簡単に組み込むことが可能です。またREST APIが公開されているため、ROS以外のシステムから@mobiを使って台車ロボットを制御することもできます。

### ●導入障壁の低さ

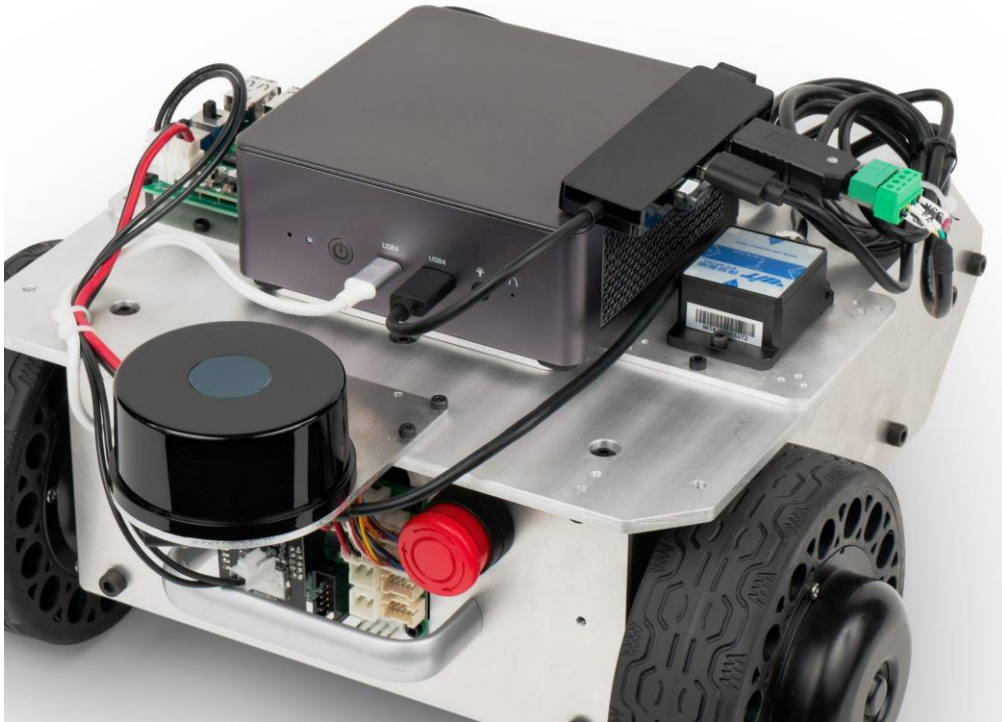
@mobiは「メガローバーVer.3.0」「メカナムローバーVer.3.0」に対応済みです。そのため、@mobiを搭載車両に合わせて調整、カスタマイズする必要がなく、導入時の費用や期間を削減することが可能です。

## ■セット内容

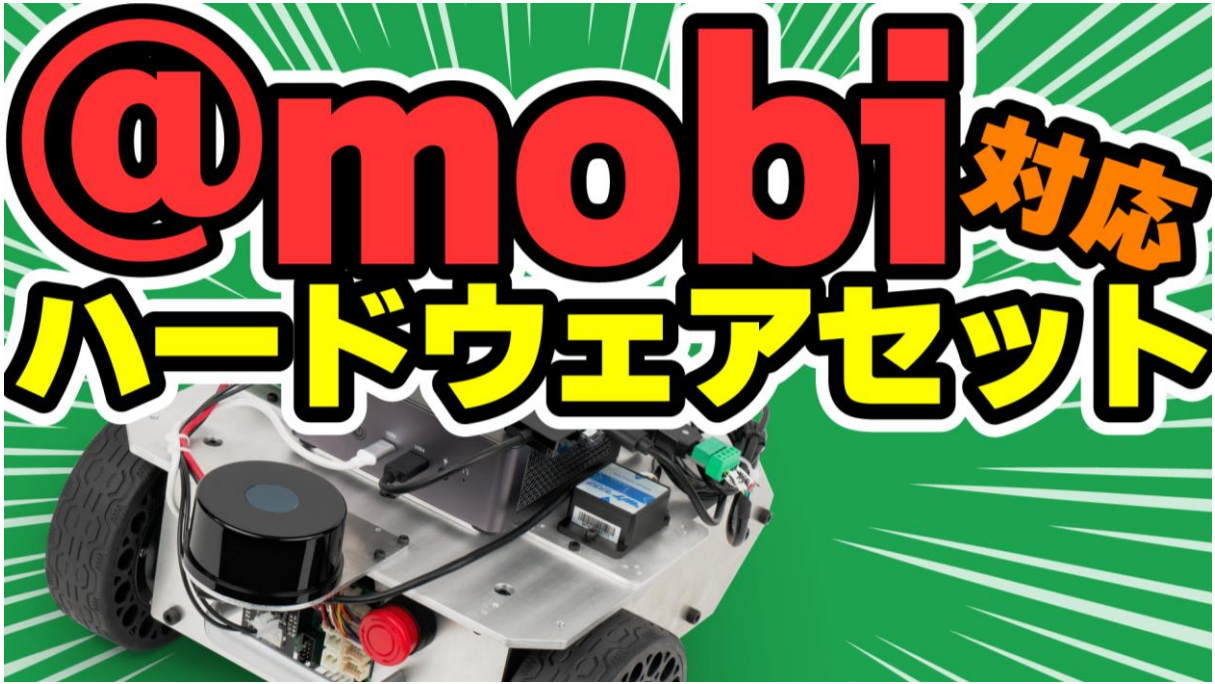
@mobi対応ハードウェアセットは、「メガローバーVer.3.0」または「メカナムローバーVer.3.0」の本体ご購入時の有償オプションです。@mobiを使用するために必要なハードウェアがワンパッケージになっており、別途@mobiをご購入、インストールするだけで、すぐに利用することが可能です。

- ・ ROS PC (適合するバージョンが付属)
- ・ 拡張機器用電源基板
- ・ LRFオプション (適合するバージョンが付属) ※車両前方に1個搭載
- ・ IMU
- ・ USBハブ
- ・ 固定板金

@mobi対応ハードウェアセットに含まれるのは@mobiの実行に必要なオプションハードウェアのみです。台車ロボット本体および、@mobiのソフトウェアは別途ご購入いただく必要があります。@mobiセットご購入時に、ソフトウェアのご購入方法についても弊社よりご案内いたします。



**@mobi対応ハードウェアセット 搭載例**  
(研究開発用台車ロボット本体は別売)

**■本製品のYouTube動画**

<https://www.youtube.com/watch?v=bgRqvpsVMQ>

**■販売について**

ヴイストーン株式会社の公式Webショップ「ロボットショップ」にて販売します。本製品は受注生産品です。

・台車ロボット用 @mobi対応ハードウェアセット：462,000円(10%消費税込み)

商品ページ：[https://www.vstone.co.jp/robotshop/index.php?main\\_page=product\\_info&products\\_id=5384](https://www.vstone.co.jp/robotshop/index.php?main_page=product_info&products_id=5384)

**■本件に関するお問い合わせ先**

ヴイストーン株式会社

〒555-0012 大阪府大阪市西淀川区御幣島 2-15-28

E-mail: [infodesk@vstone.co.jp](mailto:infodesk@vstone.co.jp)

<https://www.vstone.co.jp/>

@mobiは、パナソニックアドバンステクノロジー株式会社の登録商標です。

ROSは、Open Source Robotics Foundation, Inc.によるオープンソースのプロジェクトです。

その他、記載されている製品名などの固有名詞は、一般に各社の登録商標または商標です。