

倒立振り子制御学習教材

ビュート バランサー-2

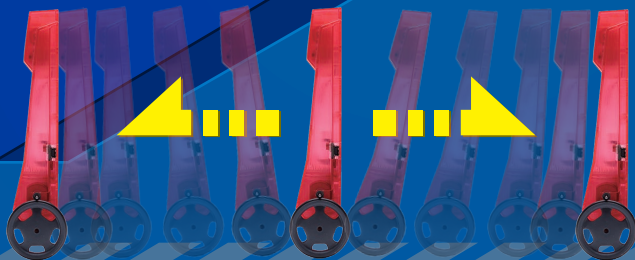
Beauto Balancer2

組み立てキット



ロボモデルシリーズ
 第5弾

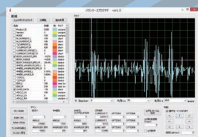
ARM×ジャイロ×エンコーダ
 厳選された機能の集結!!



倒れないように制御!

前後・旋回、自在な移動!

倒立状態で無線操縦!



ソフトウェア [バランサー2プログラマ] (Windows用)

倒立調整や本体の動作実験などを行うためのソフトウェアです。GUI形式でセンサゲイン等のパラメータ調整を行い、倒立振子の初心者でも簡単に本体を倒立させることができます。また、本体からパラメータを読み込んでモニタリング表示(数値・グラフ表示)したり、CSV形式のログデータ出力ができ、容易な実験に活用することが可能です。

対応OS:Windows7/8/8.1/10

サイズ・重量	W90×D42×H177[mm]・150g (電池非搭載時)	インターフェース	・USB(HID)×1 ・I2C×1 ・UART×1 ・無線コントローラ「VS-C3」接続ポート×1
モータ	FA-130-2270タイプDCコアードモータ×2	電源	単3アルカリ乾電池×2 (別売)、 または単3ニッケル水素充電電池×2 (別売)
センサ	・ジャイロセンサ×1 ・ロータリーエンコーダ×2 ・DCモータ用双方向電流検出回路×2		

※製品構成は予告無く変更する場合があります。

販売価格(税別)

9,800円

