

本商品は、4輪駆動メカナムホイールを搭載した台車ロボットです。

各車輪の回転方向や速度を変えることであらゆる方向へ安定した移動ができます。

4輪を同時に同方向へ回転させることによって前進／後退ができ、左右を逆方向へ回転することで旋回、前後を逆転する移動で横向きに走ることができます。

4つの駆動輪を搭載することにより、3輪タイプと比較したときに、動作時・静止時の車体安定性の向上を実現しました。



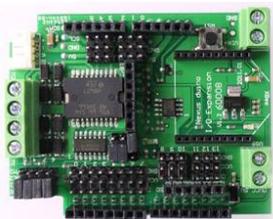
特徴:

- メカナムホイールによる4輪駆動
- 本体はアルミ合金製
- 4輪着地サスペンション装置付き
- Arduino コントローラ、IO 拡張ボード付き
- エンコーダ式 DC モータ付き
- C、C++でのプログラミングが可能
- 重量: 4.2 kg

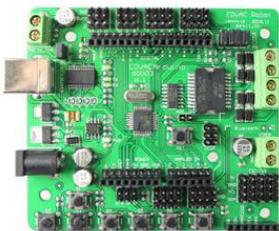
パーツリスト:

- 100mm アルミメカナムホイール 4 コセット (14094) X 1
- 超音波距離センサ (20012) X 4
- Arduino 328 互換コントローラボード (22002) X 1
- Arduino 328 互換コントローラ用 IO 拡張ボード (22006) X 1
- エンコーダ式 12V DC コアレスモータ X 4
- 12V Ni-Mh バッテリー X 1
- 12V 充電器 X 1

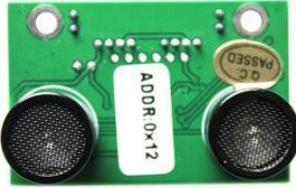
各パーツの説明



- Arduino IO 拡張ボード
C、C++言語でのプログラミングが可能な、センサ拡張ボードです。



- Arduino 328
マイクロコントローラボードです。USB ポートを使ってユーザーのオリジナルプログラムをダウンロード、PC にデータ送信をすることが可能です。



● 超音波距離センサ

超音波距離センサを用いることにより、ロボットが周囲の様子を判断することができます。



●メカナムホイール

このホイールによって、ロボットはあらゆる方向へ移動／旋回することができます(詳細は後述の動作特性図をご参照ください)。

仕様

商品名称	4WD100mm メカナムホイールロボット	速度	0.6m/s
品番	10011	動力	17W
外観	四角形	駆動モード	4 輪駆動
最大幅	360mm	色	黄色
高さ	100mm	重量	4.2kg
本体の材質	アルミ合金	負荷上限	10kg

メカナムホイールの動作特性

